

МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
ТОМСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ

ЗАДАЧА КОШИ ДЛЯ ОБЫКНОВЕННЫХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ

Томск – 2015

ОДОБРЕНО методической комиссией факультета прикладной математики и кибернетики

Протокол № 48 от 15 декабря 2014 г.

Председатель комиссии, профессор

А.Г. Дмитренко

Цветницкая С.А. Задача Коши для обыкновенных дифференциальных уравнений: – Томск: Издательство «ТМЛ–Пресс», 2015. –20с. Практикум включает задания и краткое изложение теории для выполнения лабораторных работ по численным методам. Практикум основан на курсе лекций по численным методам для студентов факультета прикладной математики и кибернетики Томского государственного университета.

Для студентов специальностей «применение математических методов в экономике» и «прикладная математика и информатика».

Рецензент

Кандидат технических наук, доцент Томского государственного университета М.Е. Завгородняя.

Томский государственный университет, 2015

1. Задача Коши

Пусть требуется найти решение уравнения первого порядка на отрезке $[x_0, X]$

$$y' = f(x, y), \quad (1)$$

удовлетворяющее начальному условию

$$y(x_0) = y_0. \quad (2)$$

Такая задача с условием в одной точке носит название задачи Коши. Для дифференциального уравнения n -го порядка задача Коши сводится к нахождению решения уравнения

$$y^{(n)} = f(x, y, y^{(1)}, \dots, y^{(n-1)}), \quad (3)$$

удовлетворяющего n условиям в одной точке

$$y(x_0) = y_0, \quad y^{(1)}(x_0) = y_0^{(1)}, \dots, y^{(n-1)}(x_0) = y_0^{(n-1)}. \quad (4)$$

Решение поставленной задачи в аналитическом виде существует лишь для небольшого класса уравнений. Как правило, приходится обращаться к приближенным методам решения. Рассмотрим две группы приближенных методов: одношаговые и многошаговые. Приближенные методы рассмотрим на примере уравнения первого порядка (1, 2).

2. Одношаговые методы

Введем обозначения. Точное решение в точке x будем обозначать через $y(x)$, а приближенное решение - y_x . Общий вид одношаговых формул следующий

$$y_{x+h} = y_x + \sum_{i=1}^s p_i k_i, \quad (5)$$

где k_i задаются следующими формулами:

$$k_1 = hf(x, y)$$

$$k_2 = hf(x + \alpha_2 h, y + \beta_{21} k_1)$$

.....

$$k_s = hf(x + \alpha_s h, y + \beta_{s1} k_1 + \dots + \beta_{ss-1} k_{s-1})$$

Построить формулу (5) означает найти неизвестные параметры формулы $p_i, \alpha_i, \beta_{ij}$. Подставим в (5) точное решение $y(x)$, тогда к правой части формулы (5) добавится некоторая функция $r(h)$, которую назовем локальной погрешностью

$$y(x+h) = y(x) + \sum_{i=1}^s p_i k_i + r(h) \quad (6)$$

Основная идея построения одношаговых формул состоит в том, что параметры $p_i, \alpha_i, \beta_{ij}$ находят из условия близости локальной погрешности $r(h)$ к нулевой функции. Для этого разложим $r(h)$ в ряд Тейлора в окрестности $r(0)$.

$$r(h) = r(0) + hr^{(1)}(0) + \frac{h^2}{2!}r^{(2)}(0) + \dots \quad (7)$$

Чем больше первых слагаемых в (7) обратится в ноль, тем ближе $r(h)$ будет к нулевой функции. Если

$$r(0) = 0, r^{(1)}(0) = 0, \dots, r^{(m)}(0) = 0, r^{(m+1)}(0) \neq 0, \quad (8)$$

то $r(h) = O(h^{m+1})$, а неизвестные параметры находят из соотношений (8).

Определение 1. Одношаговая формула имеет порядок точности m , если локальная погрешность $r(h) = O(h^{m+1})$.

Рассмотрим построение одношаговой формулы при $s=1$. Приближенная формула (5) примет вид

$$y_{x+h} = y_x + phf(x, y)$$

Локальная погрешность $r(h)$ равна

$$r(h) = y(x+h) - y(x) - phf(x, y)$$

Запишем соотношения (8)

$$r(0) = y(x) - y(x) = 0; \quad r^{(1)}(h) = y^{(1)}(x+h) - pf(x, y) = f(x+h, y(x+h)) - pf(x, y);$$

$$r^{(1)}(0) = f(x, y) - pf(x, y) = 0 \Rightarrow p = 1$$

Соответствующая приближенная формула имеет вид

$$y_{x+h} = y_x + hf(x, y) \quad (10)$$

Формула (10) носит название формулы Эйлера. Можно убедиться, что $r^{(2)}(0) \neq 0$.

$$r^{(2)}(h) = \frac{d}{dh} y^{(1)}(x+h) = y^{(2)}(x+h);$$

$$r^{(2)}(0) = y^{(2)}(x) \neq 0$$

В общем случае вторая производная решения не равна нулю, следовательно, локальная погрешность $r(h) = O(h^2)$, а метод Эйлера имеет первый порядок точности.

Широкое применение получила одношаговая формула Рунге-Кутты четвертого порядка точности

$$y_{x+h} = y_x + (k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4) / 6,$$

$$k_1 = hf(x, y)$$

$$k_2 = hf\left(x + \frac{h}{2}, y + \frac{k_1}{2}\right)$$

$$k_3 = hf\left(x + \frac{h}{2}, y + \frac{k_2}{2}\right)$$

$$k_4 = hf(x+h, y+k_3) \quad (10)$$

3. Многошаговые формулы Адамса

Перепишем уравнение (1) в интегральной форме, для этого проинтегрируем его на отрезке $[x_0, x]$.

$$y(x) = y(x_0) + \int_{x_0}^x f(t, y(t))dt \quad (11)$$

При $x_0 = x_i$, $x = x_{i+1}$ уравнение (11) примет вид

$$y(x_{i+1}) = y(x_i) + \int_{x_i}^{x_{i+1}} f(t, y(t))dt \quad (12)$$

Заменим подинтегральную функцию $f(x, y(x))$ интерполяционным полиномом степени p , построенным по значениям $f(x, y(x))$ в узлах $x_i, x_{i-1}, \dots, x_{i-p}$. В качестве интерполяционного полинома выберем интерполяционный полином Ньютона назад.

Экстраполяционная формула Адамса. Введем целочисленную переменную $t = \frac{x - x_i}{h}$, где h – шаг равномерной сетки. Полином примет вид

$$L_p = f_i + t\Delta^1 f_{i-1} + \dots + \frac{t(t+1)\dots(t+p-1)}{p!} \Delta^p f_{i-p} \quad (13)$$

где $f_i = f(x_i, y_i)$, $\Delta^k f_s$ – k -ая конечная разность, отнесенная к узлу s .

$$\Delta^k f_s = \Delta^{k-1} f_{s+1} - \Delta^{k-1} f_s, \quad \Delta^0 f_s = f_s.$$

Подставим (13) в (12), заменив подинтегральную функцию $f(x, y)$ интерполяционным многочленом и проинтегрируем по переменной t от 0 до 1. Получим уравнение относительно приближенных значений y_i .

$$y_{i+1} = y_i + f_i + \frac{1}{2} \Delta^1 f_{i-1} + \frac{5}{12} \Delta^2 f_{i-2} \dots \quad (14)$$

Заменив конечные разности на соответствующие значения функции, получим при $p=3$ приближенную формулу

$$y_{i+1} = y_i + \frac{h}{24} (55f_i - 59f_{i-1} + 37f_{i-2} - 9f_{i-3}) \quad (15)$$

Интерполяционная формула Адамса. Интерполяционная формула Адамса строится аналогично экстра-

поляционной. Отличие состоит в том, что интерполяционный многочлен для подынтегральной функции $f(x,y)$ строят по значениям $f(x,y)$ в узлах $x_{i+1}, x_i, \dots, x_{i-p+1}$. Поэтому целочисленную переменную

t введем по формуле $t = \frac{x - x_{i+1}}{h}$. Интерполяционный

многочлен Ньютона назад примет вид

$$\rho(x) \approx \frac{y_{x,h} - y_{x,kh}}{(kh)^m - h^m} \approx \frac{y_{x,kh} - y_{x,k^2h}}{(k^2h)^m - (kh)^m}$$

Введем
обо

$$L_p = f_{i+1} + t\Delta^1 f_i + \dots + \frac{t(t+1)\dots(t+p-1)}{p!} \Delta^p f_{i-p+1} \quad (16)$$

После подстановки (16) в (12) и интегрирования по переменной t от -1 до 0 , получим

$$y_{i+1} = y_i + f_{i+1} - \frac{1}{2} \Delta^1 f_i - \frac{1}{12} \Delta^2 f_{i-1} \dots \quad (17)$$

Заменив конечные разности через значения функции при $p=3$, получим

$$y_{i+1} = y_i + \frac{h}{24} (9f_{i+1} + 19f_i - 5f_{i-1} + f_{i-2}) \quad (18)$$

Здесь $f_{i+1} = f(x_{i+1}, y_{i+1})$, и, следовательно, (18) является уравнением относительно y_{i+1} . Одним из методов решения этого уравнения – метод итераций

$$y_{i+1}^{(k+1)} = y_i + \frac{h}{24} (9f_{i+1}^{(k)} + 19f_i - 5f_{i-1} + f_{i-2}) \quad (19)$$

где $f_{i+1}^{(k)} = f(x_{i+1}, y_{i+1}^{(k)})$. Нулевое приближение находят из явной экстраполяционной формулы

$y_{i+1}^{(0)} = y_{i+1}$. Формулы (19) и (15) используют совместно.

4. Правило Рунге

С помощью правила Рунге решают следующие три задачи: вычисление погрешности приближенного решения, выбор шага, обеспечивающего заданную точность, и вычисление порядка точности метода.

Оценка погрешности приближенного решения.

Обозначим через $\varepsilon(x) = y(x) - y_x$. Будем говорить, что метод имеет порядок точности m , если $\varepsilon(x) \approx \rho(x)h^m$. Для вычисления неизвестной функции $\rho(x)$ в точке x получим два приближенных решения с шагом h_1 и h_2 . Обозначим эти решения через y_{x,h_1} , y_{x,h_2} . Тогда с точностью до $O(h^{m+1})$ справедливы следующие соотношения:

$$y(x) \approx y_{x,h_1} + \rho(x)h_1^m, \quad y(x) \approx y_{x,h_2} + \rho(x)h_2^m \quad (20)$$

Из (20) можно определить функцию $\rho(x)$

$$\rho(x) \approx \frac{y_{x,h_1} - y_{x,h_2}}{h_2^m - h_1^m} \quad (21)$$

Тогда погрешность приближенного решения в точке x , найденного с шагом h , равна

$$\varepsilon_{x,h} \approx \frac{y_{x,h_1} - y_{x,h_2}}{h_2^m - h_1^m} h^m \quad (22)$$

Выбор шага. Обратная задача теории погрешности ставится так: задана точность вычисления ε_z , каков должен быть шаг вычислений h , обеспечивающий заданную точность ε_z .

$$\varepsilon_z \approx \rho(x)h^m, \quad h \approx \left| \frac{\varepsilon_z}{\rho(x)} \right|^{\frac{1}{m}}$$

Функцию точки x находят по формуле (21).

Оценка порядка точности. Для нахождения порядка точности метода m необходимо иметь в точке x три приближенных решения, найденных с шагом

$$h \rightarrow y_{x,h}, \quad kh \rightarrow y_{x,kh}, \quad k^2h \rightarrow y_{x,k^2h},$$

где k – любое целое число, больше 1. Неизвестную функцию $\rho(x)$ можно оценить через $y_{x,h}$, $y_{x,kh}$, а также через $y_{x,kh}$, y_{x,k^2h} .

значение $\gamma = \frac{y_{x,kh} - y_{x,k^2h}}{y_{x,h} - y_{x,kh}}$. Справедливо приближен-

ное равенство

$$\gamma \approx \frac{(k^2h)^m - (kh)^m}{(kh)^m - (h)^m} = k^m$$

Логарифмируя предыдущее приближенное равенство, получим

$$m \approx \frac{\ln(\gamma)}{\ln(k)} \quad (23)$$

Задания

1. Найти решение задачи Коши на отрезке $[x_0, X]$ по формулам Эйлера и Рунгг-Кутта для трех шагов: $h_1=0,05$, $h_2=0,1$, $h_3=0,2$.
2. Оценить погрешность приближенного решения, найденного по формулам Эйлера и Рунгг-Кутта с ша-

гом h (шаг задает преподаватель), построить график погрешности.

3. По заданной точности вычислений оценить шаг вычислений, обеспечивающий заданную точность.

4. Оценить порядок точности методов Эйлера и Рунге-Кутты.

1. $\frac{dy}{dx} = -xy,$ $y(0) = 1, [0,5]$

2. $\frac{dy}{dx} = \cos(x + y)$ $y(0) = 1, [0,5]$

3. $\frac{dy}{dx} = x - y^2,$ $y(0) = 1, [0,5]$

4. $\frac{dy}{dx} = 3\cos(xy),$ $y(0) = 1, [0,5]$

5. $\frac{dy}{dx} = -3\sin(x + y),$ $y(0) = 1, [0,5]$

6. $\frac{dy}{dx} = -3\sin(x + y),$ $y(0) = 1, [0,5]$

7. $\frac{dy}{dx} = 3\cos(x + y),$ $y(0) = 1, [0,5]$

8. $\frac{dy}{dx} = \operatorname{tg}(x + y),$ $y(0) = 1, [0,5]$

9. $\frac{dy}{dx} = \operatorname{tg}(x + 0.2y),$ $y(0) = 1, [0,5]$

10. $\frac{dy}{dx} = \exp(-0.5xy), \quad y(0) = 1, \quad [0,5]$
11. $\frac{dy}{dx} = \exp(-0.5x)\sqrt{x+2y}, \quad y(0) = 1, \quad [0,5]$
12. $\frac{dy}{dx} = \exp(-0.5x)\sqrt{2y-x}, \quad y(0) = 1, \quad [0,5]$
13. $\frac{dy}{dx} = \frac{1+x}{1-0.5y}, \quad y(0) = 1, \quad [0,2]$
14. $\frac{dy}{dx} = \exp(-x)\sin(x+y), \quad y(0) = 1, \quad [0,5]$
15. $\frac{dy}{dx} = \exp\left(\frac{y-x}{2}\right), \quad y(0) = 1, \quad [0,5]$
16. $\frac{dy}{dx} = \frac{\arcsin(x-y)}{x+y}, \quad y(0) = 1, \quad [0,5]$
17. $\frac{dy}{dx} = \frac{\arccos(x-y)}{x+y}, \quad y(0) = 1, \quad [0,5]$
18. $\frac{dy}{dx} = x\exp(-xy), \quad y(0) = 1, \quad [0,5]$
19. $\frac{dy}{dx} = (x-y)\exp(-x), \quad y(0) = 1, \quad [0,5]$
20. $\frac{dy}{dx} = \sqrt{x^2+y^2}\exp(-x), \quad y(0) = 1, \quad [0,5]$
21. $\frac{dy}{dx} = (1+x-y), \quad y(0) = 1, \quad [0,5]$
22. $\frac{dy}{dx} = \frac{\cos^2(x+y)}{x+1}, \quad y(0) = 1, \quad [0,5]$

23. $\frac{dy}{dx} = \frac{\sin(x+y)}{x^2+y^2}, \quad y(0)=1, [0,5]$
24. $\frac{dy}{dx} = \frac{\cos(x-y)}{x^2+y^2+1}, \quad y(0)=1, [0,5]$
25. $\frac{dy}{dx} = \frac{x\sin(y)}{x+y+1}, \quad y(0)=1, [0,5]$
26. $\frac{dy}{dx} = \frac{\sin(xy)}{x^2+y^2+1}, \quad y(0)=1, [0,5]$
27. $\frac{dy}{dx} = \exp(-xy)\cos(x-y), \quad y(0)=1, [0,5]$
28. $\frac{dy}{dx} = \frac{\arcsin(x-y)}{x+y+1}, \quad y(0)=1, [0,5]$
29. $\frac{dy}{dx} = \frac{\arccos(x-y)}{x+y+1}, \quad y(0)=1, [0,5]$
30. $\frac{dy}{dx} = \arccos(1+xy^2), \quad y(0)=1, [0,5].$

5. Решение задачи Коши для систем обыкновенных дифференциальных уравнений

Рассмотрим систему двух обыкновенных дифференциальных уравнений

$$\begin{cases} \frac{dy}{dx} = f(x, y, z) \\ \frac{dz}{dx} = \varphi(x, y, z) \end{cases} \quad (24)$$

Задача Коши для системы (24) ставится так: найти решения $y(x)$ и $z(x)$ на отрезке $[x_0, X]$, удовлетворяющие начальным условиям $y(x_0) = y_0$, $z(x_0) = z_0$.

Метод Эйлера. Решение задачи Коши по методу Эйлера находится по следующим формулам:

$$\begin{cases} y_{i+1} = y_i + hf(x_i, y_i, z_i) \\ z_{i+1} = z_i + h\varphi(x_i, y_i, z_i) \end{cases} \quad (25)$$

где шаг интегрирования и узлы равномерной сетки находят по формулам $x_i = x_0 + ih$, $h = \frac{X - x_0}{n}$.

Метод Рунге-Кутты. Решение задачи Коши по методу Рунге-Кутты находится по следующим формулам:

$$\begin{cases} y_{i+1} = y_i + \frac{1}{6}(k_1^f + 2k_2^f + 2k_3^f + k_4^f) \\ z_{i+1} = z_i + \frac{1}{6}(k_1^\varphi + 2k_2^\varphi + 2k_3^\varphi + k_4^\varphi) \end{cases} \quad (26)$$

где

$$k_1^f = hf(x_i, y_i, z_i)$$

$$k_1^\varphi = h\varphi(x_i, y_i, z_i)$$

$$k_2^f = hf\left(x_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{k_1^f}{2}, z_i + \frac{k_1^\varphi}{2}\right)$$

$$k_2^\varphi = h\varphi\left(x_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{k_1^f}{2}, z_i + \frac{k_1^\varphi}{2}\right)$$

$$k_3^f = hf\left(x_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{k_2^f}{2}, z_i + \frac{k_2^\varphi}{2}\right)$$

$$k_3^\varphi = h\varphi\left(x_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{k_2^f}{2}, z_i + \frac{k_2^\varphi}{2}\right)$$

$$k_4^f = hf(x_i + h, y_i + k_3^f, z_i + k_3^\varphi)$$

$$k_4^\varphi = h\varphi(x_i + h, y_i + k_3^f, z_i + k_3^\varphi)$$

Задания

1. Найти решения систем уравнений по формулам Эйлера и Рунге-Кутты с шагами $h=0,05, 0,1, 0,2$ на отрезке $[0,5]$.

2. Оценить порядок точности используемых формул по правилу Рунге.

$$1. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \exp(-x) \sin(x + y) \\ \frac{dz}{dx} = \arcsin(x + y + z) \end{cases} \quad y(0) = 1, \quad z(0) = 1$$

$$2. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \exp\left(-\frac{x}{2}\right) \arccos\left(\frac{1}{x+z}\right) \\ \frac{dz}{dx} = \sin(x^2 + y^2 + z^2) \end{cases} \quad y(0) = 1, \quad z(0) = 1$$

$$3. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \exp(-x - y)(1 + z) \\ \frac{dz}{dx} = \frac{1}{1 + y^2 + z^2} \end{cases} \quad y(0) = 1, \quad z(0) = 1$$

$$4. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \exp(-x - y) + \exp(-z) \\ \frac{dz}{dx} = \sin\left(\frac{x^2}{10} + \frac{y^2}{10}\right) \end{cases} \quad y(0) = 1, \quad z(0) = 1$$

$$5. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = 0.5 \operatorname{arctg}\left(\frac{1}{z} + \frac{1}{y}\right) \\ \frac{dz}{dx} = \operatorname{arctg}(x + y + z) \end{cases} \quad y(0) = 1, \quad z(0) = 1$$

$$6. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \exp(-z) \sin(yz) \\ \frac{dz}{dx} = \sqrt{y^2 + z^2} \end{cases} \quad y(0) = 1, z(0) = 1$$

$$7. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = -y - \ln(z + x) \\ \frac{dz}{dx} = -y - z \end{cases} \quad y(0) = 1, z(0) = 1$$

$$8. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \frac{1}{1 + xy} - z \\ \frac{dz}{dx} = -z - y \end{cases} \quad y(0) = 1, z(0) = 1$$

$$9. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \frac{1}{z} \exp(-x) \\ \frac{dz}{dx} = -\ln(x + y + z) \end{cases} \quad y(0) = 1, z(0) = 1$$

$$10. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \frac{1}{1 + x + y + z} \\ \frac{dz}{dx} = \frac{1}{\sqrt{1 + y^2 + z^2}} \end{cases} \quad y(0) = 1, z(0) = 1$$

$$11. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \exp(-x) \sin(zy) \\ \frac{dz}{dx} = -\frac{1}{x^2 + y^2 + z^2} \end{cases} \quad y(0) = 1, \quad z(0) = 1$$

$$12. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = x \sin(y) - \cos(z) \\ \frac{dz}{dx} = \exp(-yz) \end{cases} \quad y(0) = 1, \quad z(0) = 1$$

$$13. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \exp(-x)y + \sin(xz) \\ \frac{dz}{dx} = \frac{1}{z - y + 0.5} \end{cases} \quad y(0) = 1, \quad z(0) = 1$$

$$14. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = y \ln\left(\frac{x+1}{z}\right) \\ \frac{dz}{dx} = x \cos(y - z) \end{cases} \quad y(0) = 1, \quad z(0) = 1$$

$$15. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \cos(xy) + \ln(z) \\ \frac{dz}{dx} = \frac{1}{z + y + 1} \end{cases} \quad y(0) = 1, \quad z(0) = 1$$

$$16. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \frac{1}{\operatorname{tg}(y+z)} \\ \frac{dz}{dx} = \exp(-x)\sin(yz) \end{cases} \quad y(0) = 1, z(0) = 1$$

$$17. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \frac{1}{z} + \frac{1}{y} \\ \frac{dz}{dx} = y - z \end{cases} \quad y(0) = 1, z(0) = 1$$

$$18. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \exp(-x)(z - y) \\ \frac{dz}{dx} = y - \sin(z) \end{cases} \quad y(0) = 1, z(0) = 1$$

$$19. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \frac{1}{1 - 0.1x + z} \\ \frac{dz}{dx} = \frac{1}{1 + x + y} \end{cases} \quad y(0) = 1, z(0) = 1$$

$$20. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \frac{1}{1 + \operatorname{arctg}(x + y + z)} \\ \frac{dz}{dx} = \exp(-0.01xyz) \end{cases} \quad y(0) = 1, z(0) = 1$$

$$21. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \frac{1}{1 + \arctg(x + y + z)} \\ \frac{dz}{dx} = \frac{\sqrt{1 + z + y^2}}{\sqrt{1 + x + y}} \end{cases} \quad y(0) = 1, \quad z(0) = 1$$

$$23. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \frac{ch(y + z)}{1 + x^2 + y^2 + z^2} \\ \frac{dz}{dx} = sh(x - y - z) \end{cases} \quad y(0) = 1, \quad z(0) = 1$$

$$24. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \frac{\exp(-x^2 y^2 z^2)}{ch(y + z)} \\ \frac{dz}{dx} = \frac{1}{sh(y + z)} \end{cases} \quad y(0) = 1, \quad z(0) = 1$$

$$25. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \frac{1}{ch(y + z)} \\ \frac{dz}{dx} = \frac{1}{sh(1 + y + z)} \end{cases} \quad y(0) = 1, \quad z(0) = 1$$

$$26. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = th(y + z + x) \\ \frac{dz}{dx} = \frac{1}{sh(1 + y + z)} \end{cases} \quad y(0) = 1, \quad z(0) = 1$$

$$27. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \operatorname{arcth}(x + y + z) \\ \frac{dz}{dx} = \exp(-x - y - z) \end{cases} \quad y(0) = 1, z(0) = 1$$

$$28. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \frac{1}{\operatorname{ch}(y + z + x)} \\ \frac{dz}{dx} = \operatorname{th}(y - z) \end{cases} \quad y(0) = 1, z(0) = 1$$

$$29. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \frac{1}{\operatorname{ch}(y + z + x)} + \frac{1}{\operatorname{sh}(1 + z - y)} \\ \frac{dz}{dx} = \operatorname{th}(y - z) \quad z(0) = 1 \quad y(0) = 1 \end{cases}$$

$$30. \begin{cases} \frac{dy}{dx} = \operatorname{arcth}(y + z) \\ \frac{dz}{dx} = \frac{1}{\operatorname{ch}(y + z)} \end{cases} \quad y(0) = 1, z(0) = 1$$

Литература

1. Крылов В.И., Бобков В.В., Монастырный П.И. Вычислительные методы высшей математики. Т.2. Минск : Высшая школа, 1975. 671 с.
2. Крылов В.И., Бобков В.В., Монастырный П.И. Вычислительные методы. Т.2. М.: Наука, 1977.

Содержание

1. Задача Коши... ..	3
2. Одношаговые методы.....	4
3. Многошаговые формулы Адамса.....	6
4. Правило Рунге.....	9
4. Решение задачи Коши для систем обыкновенных уравнений.....	13
Литература.....	22